

### 電流ループ・トランスミッタのフロント・エンドによる高いコモンモード電圧での信号の測定

著者: Jino Loquinario, Paul Blanchard

#### はじめに

電流ループは、センサーのデータを長距離にわたって送受信するための一般的なシグナリング技術です。電流ループでは、トランスミッタからの情報が電流に含まれていて、非常に長いワイヤを通じてレシーバに中継されます（図1を参照）。この伝送技術は、電気的ノイズに対して潜在的に感度がおさえられているので、データ伝送に最適な技術です。電圧での伝送とは異なり、電流ループはワイヤでの抵抗成分の誤差に強くなります。実際は、ループ内のワイヤ終端処理は理想的ではありませんので、すべての電流信号がすべての部品に流れてしまいます。しかしながら、供給電圧がループ全体の電圧降下よりも大きい限り、ワイヤでの抵抗成分によるドロップは電流信号に影響を与えません。

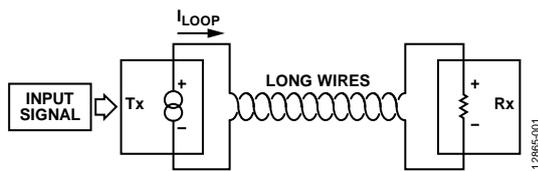


図1. 電流ループ図

このアプリケーション・ノートでは、最大  $\pm 600\text{ V}$  の非常に高い入力コモンモード電圧 (CMV) においても、差動信号を正確に測定できる高精度差動アンプ AD8479 について説明します（図2を参照）。AD8479 は電流ループ・トランスミッタのフロント・エンドとして機能し、モーター・コントロールや高電圧の電流検出など、CMV の非常に高いアプリケーションでトランスミッタを動作させることができます。

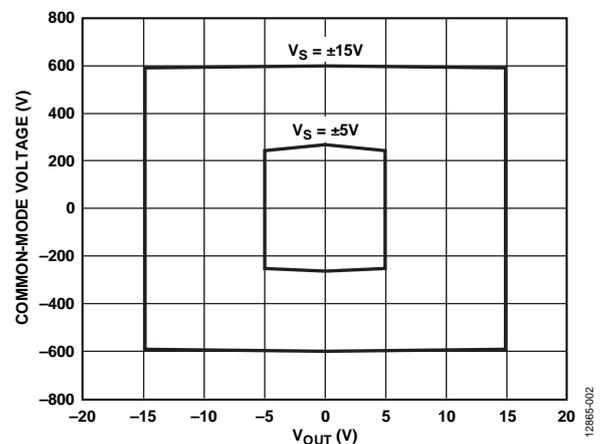


図2. AD8479 入力 CMV と出力電圧の関係

アナログ・デバイセズ社は、提供する情報が正確で信頼できるものであることを期していますが、その情報の利用に関して、あるいは利用によって生じる第三者の特許やその他の権利の侵害に関して一切の責任を負いません。また、アナログ・デバイセズ社の特許または特許の権利の使用を明示的または暗示的に許諾するものでもありません。仕様は、予告なく変更される場合があります。本紙記載の商標および登録商標は、それぞれの所有者の財産です。※日本語版資料は REVISION が古い場合があります。最新の内容については、英語版をご参照ください。

Rev. 0

©2016 Analog Devices, Inc. All rights reserved.

**アナログ・デバイセズ株式会社**

本社 / 〒105-6891 東京都港区海岸 1-16-1 ニューピア竹芝サウスタワービル  
電話 03 (5402) 8200  
大阪営業所 / 〒532-0003 大阪府大阪市淀川区宮原 3-5-36 新大阪トラストタワー  
電話 06 (6350) 6868

## 目次

|               |   |                        |   |
|---------------|---|------------------------|---|
| はじめに .....    | 1 | 電流ループ・トランスミッタの精度 ..... | 5 |
| 改訂履歴 .....    | 2 | 結論 .....               | 5 |
| 回路の伝達関数 ..... | 3 |                        |   |

## 改訂履歴

10/15—Revision 0:初版

## 回路の伝達関数

CMV が非常に高くても AD8479 は差動電圧を受け入れて、固定ゲイン 1 と式 1 の伝達関数で出力を通して渡します。

$$V_O = V_D (G = 1) + V_{REF} \quad (1)$$

ここで

$V_O$  は図 3 に示す AD8479 の出力。

$V_D$  は図 3 に示す AD8479 差動入力電圧。

$V_{REF}$  は +REF ピンと -REF ピンに印加される電圧。

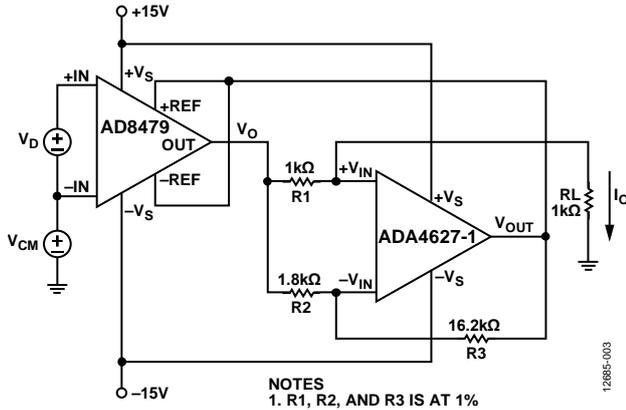


図 3. 電流ループ・トランスミッタ

+REF ピンと -REF ピンは接続されているため、入力に差動電圧が存在しない場合、出力はリファレンス電圧 ( $V_{REF}$ ) と等しくなります。

出力は、AD8479 と負荷の間のインターフェースとして機能する ADA4627-1 に流れます。出力を ADA4627-1 に接続することで (AD8479 の出力に直接接続するのではなく)、負荷の変化の影響を大きく受ける出力電流の変動を回避できます。ADA4627-1 は、AD8479 のリファレンス・ピンの電圧も印加するので、出力の式は以下になります。

$$V_{OUT} = V_O \left( \frac{R1}{R1 + R_L} \right) \times \left( 1 + \left( \frac{R3}{R2} \right) \right) = +V_O \left( -\frac{R3}{R2} \right) \quad (2)$$

AD8479 と ADA4627-1 を組み合わせることで、電流ループ・トランスミッタのフロント・エンド回路は非常に高い CMV で信号を測定できるようになります。

式 2 と図 3 に示す値から、以下の結果を導くことができます。

$$V_{OUT} = V_O \left( \frac{1\text{k}\Omega}{1\text{k}\Omega + 1\text{k}\Omega} \right) \times \left( 1 + \frac{16.2}{1.8} \right) + V_O \left( -\frac{16.2}{1.8} \right)$$

$$V_{OUT} = V_O (0.5) \times (10) + V_O (-9)$$

$$V_{OUT} = 5 V_O + V_O (-9)$$

$$V_{OUT} = -4 V_O$$

(3)

式 1 から、以下の関係が真になります。

$$V_O = V_D + V_{REF}$$

ここで  $V_{REF} = V_{OUT}$ 。

このため、以下ようになります。

$$V_O = V_D + (-4 V_O)$$

$$5 V_O = V_D$$

$$V_O = 1/5 V_D$$

(4)

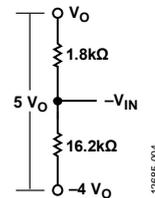


図 4. 簡略化した AD8479 出力回路

分圧器の定理を使用して、以下のように計算します。

$$-V_{IN} = 5V_O \left( \frac{1.8\text{k}\Omega}{16.2\text{k}\Omega + 1.8\text{k}\Omega} \right)$$

$$-V_{IN} = 5 V_O (0.1)$$

$$-V_{IN} = 0.5 V_O$$

(5)

仮想短絡であるため、以下のように計算します。

$$-V_{IN} = +V_{IN}$$

$$+V_{IN} = 0.5 V_O$$

このため、以下ようになります。

$$V_O - V_{RI} = +V_{IN}$$

$$V_{RI} = V_O - (+V_{IN})$$

$$V_{RI} = V_O - 0.5 V_O$$

$$V_{RI} = 0.5 V_O$$

$$V_{RI} = 0.5 \left( \frac{1}{5} V_D \right)$$

$$V_{RI} = \frac{1}{10} V_D$$

(6)

図5に、情報が流れる電流経路を示します。アンプ(ADA4627-1)の入力インピーダンスが高いため、電流は直接負荷に流れ、回路全体の伝達関数は以下ようになります。

$$I_o = V_{R1}/R1$$

$$I_o = \frac{1}{10} \frac{V_D}{R1}$$

$$I_o = V_D/10R1$$

$$I_o = \frac{V_D}{10,000} \text{ A}$$

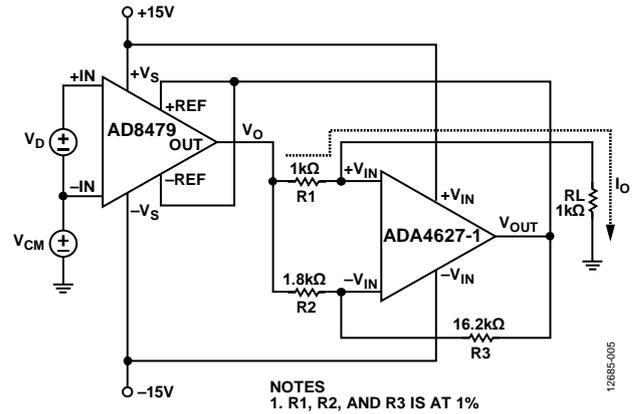


図5. 出力電流経路

## 電流ループ・トランスミッタの精度

重要な各抵抗が合計誤差に均等に作用すると想定して、抵抗許容誤差による合計誤差の近似値を求めます。3つの重要な抵抗はR1、R2、R3です。最悪の許容誤差が1%に達する抵抗を使用する場合、合計抵抗誤差は最大3%になります。二乗和平方根（RSS）誤差を想定した場合、合計RSS誤差は $1\sqrt{3} = 1.732\%$ になります。

表 1. 能動部品による誤差

| Error Component          | Error  | Error Value | Total Uncompensated Error (%FSR) |
|--------------------------|--------|-------------|----------------------------------|
| AD8479                   | Offset | 3 mV        | 0.03%                            |
| AD8479                   | Gain   | 0.02%       | 0.02%                            |
| Maximum Full-Scale Error |        |             | 0.05%                            |

最悪の抵抗許容誤差3%を、能動部品のオフセットによる最悪の誤差に追加すると、以下のようになります。

$$\text{フル・スケール誤差} = 3\% + 0.05\% = 3.05\%$$

これらの誤差は、理想的な抵抗を選択し、それらの抵抗の許容誤差から得られたものであると想定しています。図6に、アプリケーション回路の実際の誤差性能を示します。

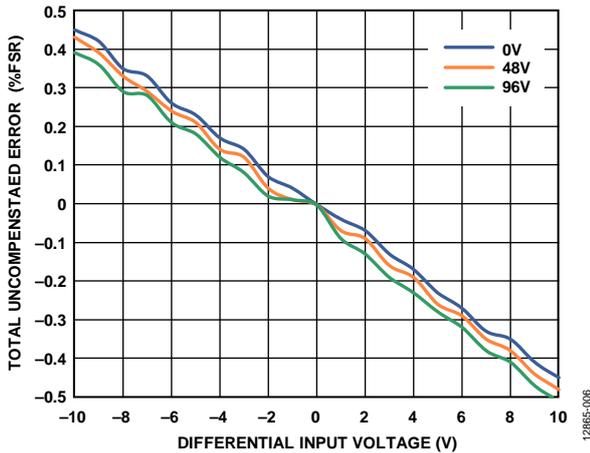


図 6. 各種入力 CMV での入力電圧と合計未補償誤差 (%FSR) の関係

最大未補償誤差 0.47% FSR で、システムは精度に関して非常に信頼性の高い性能を示します。抵抗と AD8479 による誤差にもかかわらず、システムはさまざまな CMV 値で優れた精度を維持できます。この性能により、AD8479 を電流ループ・トランスミッタのフロント・エンドとして使用することで、最大 96V でも（最大 ±600V CMV での動作を確保）高精度の計測が可能になります。誤差の大半は受動部品に起因するため、許容誤差が極めて厳格な、高精度の抵抗を使用することでシステム性能をさらに向上させることができます。

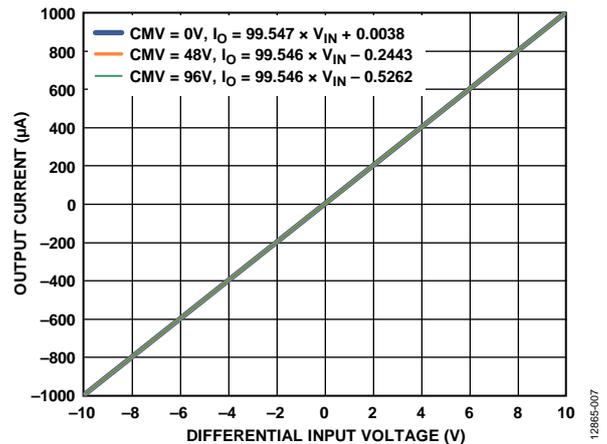


図 7. 各種入力 CMV での出力電流と入力電圧の関係

図7に、3つのCMVでのトランスミッタの出力性能を示します。0V CMVでは0.0038µAのオフセットで45.3ppmのゲイン誤差、48V CMVでは-0.2443µAのオフセットで45.4ppmのゲイン誤差、96V CMVでは-0.5262µAのオフセットで45.4ppmのゲイン誤差が存在します。この性能特性は、CMVを増やしてもトランスミッタのフロント・エンドの出力に対する影響はほとんどないことを示しています。この結果は、オフセット電圧が極めて低い広帯域幅の高精度アンプ ADA4627-1により、AD8479が最大±600VのCMVにおいても差動信号を正確に測定できることによるものです。

また、このアプリケーション回路のコモンモード比（CMR）は、0Vと48V CMV、48Vと96V CMVで測定した結果、両方とも94dBという優れた値でした。

### 結論

長距離にわたって信号を伝送する場合、電圧での伝送と比べて、電流ループでの伝送は信頼性に優れています。信号は長距離にわたって伝送されるループ電流に含まれ、電圧での伝送における主な問題であるワイヤでの電圧降下の影響がほぼなくなります。信号を電圧として伝送する場合、電源電流が原因となり、ワイヤで電圧降下が発生します。この値は通常、信号測定で誤差として現れます。さらに、電流ループでの伝送のほうが電圧での伝送よりも耐ノイズ性に優れています。このアプリケーション・ノートでは、電流ループ・トランスミッタのフロント・エンドとしてのAD8479の実装について説明しました。この実装により、非常に高いCMV信号において高精度の計測が可能になります。この回路は、産業用アプリケーションやモーター・アプリケーションなど、産業用プロセス監視アプリケーションの高精度測定のニーズに対応できます。テストで検証されたとおり、このアプリケーション回路は、最大96VのCMV（最大600V CMVで動作）でも高精度の計測を可能にし、幅広い入力電圧とCMVの範囲において、その精度を確保します。このアプリケーション・ノートで使用したアナログ・デバイセズ製のアンプ・デバイスは、堅牢かつ高精度なアプリケーションのニーズに応えることができる、高い信頼性を備えています。